单电流检测配网静止同步补偿器的改进控制策略

刘 骥1,徐在德1,高岩涛2,黄 玲1

(1. 哈尔滨理工大学 电气与电子工程学院,黑龙江 哈尔滨 150080;2. 大庆电业局,黑龙江 大庆 163464)

摘要:主要阐述了应用于配网静止同步补偿器(DSTATCOM)单电流控制方案及其改进策略,并对直流侧稳 压问题进行了详细的分析,给出了控制直流侧电容电压稳定的 PI 参数整定方法,并引入了自适应模糊 PI 控制器,直流侧电容电压采用 PI 和自适应模糊 PI 2 种控制方式进行了对比。对采用所提电流控制策略的 DSTATCOM 进行了仿真研究,并制作了实验样机。仿真和实验验证了该控制策略应用于 DSTATCOM 的有效 性和可行性,实验结果同时证明采用自适应模糊 PI 控制的 DSTATCOM 系统响应速度更快,而且没有超调和 振荡,具有较强的鲁棒性。

0 引言

静止同步补偿器(STATCOM)是一种并联型无 功补偿的柔性交流输电系统(FACTS)装置,它能够 发出或吸收无功功率,用于配电网的 STATCOM 通常 又称为配电网静止同步补偿器(DSTATCOM),其可 以对电网谐波以及无功进行补偿,实现对电网的净 化,因而 DSTATCOM 已经成为解决电力系统电能质 量问题的重要装置。

国内的配电网静止同步补偿器的电流检测算法 主要是采用 *i_p-i_q* 法^[1-2]、*d-q* 矢量变换^[3-5]等控制策 略,但都要检测负载和补偿电流,精确计算补偿量。 近年来,国内也开始研究电源电流的直接控制策略, 虽然给出了这种控制方法的基本原理,但都没有给 出该方法的详细理论分析^[6-7],尤其是在 PI 参数选 择的方法原则以及理论依据方面尚无文献报道。

目前大多 DSTATCOM 都要进行谐波和无功的 检测,并以此作为补偿的依据进行实时补偿,直流 侧电容电压稳定性的控制目前大多采用 PI 控制方 式^[8-10],传统 PI 控制的动态性能差,响应速度较慢, 超调量较大,暂态过程中容易击穿电容。

针对上述情况,本文提出更实用的控制方式,不 需要对谐波和无功进行检测,采用直接控制电源电流 的方式,硬件简单化,提高实时性,降低成本。同时 为了克服传统 PI 的缺点,本文采用了自适应模糊控 制器来控制直流侧电容电压,具有较强的鲁棒性和 适应性。自适应模糊 PI 控制器实现了 PI 参数的最 优调整,进一步加强系统对不确定因素的适应性,它

收稿日期:2012-01-21;修回日期:2013-01-17

基金项目:国家重点基础研究发展计划项目(973 计划)(2012-CB723308):黑龙江省自然科学基金资助项目(E1023)

Project supported by the State Key Basic Research Development Program of China(973 Program)(2012CB723308) and the Natural Science Foundation of Heilongjiang Province(E1023) 不依赖于系统精确的数学模型,具有很强的适应性。 本文通过仿真和实验证明采用无谐波和无功检测单 元的直接控制电源电流的方式,同样能达到理想的 补偿效果。对 PI 控制和自适应模糊 PI 控制的直流 侧电容电压进行了动态的对比,结果表明采用自适应 模糊 PI 控制器,系统的超调更小,响应速度更快。

1 直接控制电流的 DSTATCOM 原理

与传统的 DSTATCOM 系统相比,本文提出的 DSTATCOM 控制方案省去了复杂的谐波和无功的 检测单元以及相应的硬件电路。其主回路原理图如 图 1 所示。



Fig.1 Main circuit of DSTATCOM

由图 1 可以知道,DSTATCOM 的主回路主要是 由逆变桥、直流侧电容、耦合电感组成。目前大多数 DSTATCOM 都需要检测谐波和无功电流,将检测的 结果作为补偿的依据,然后通过 DSTATCOM 提供补 偿电流 *i*.,消除流入电网的无功和谐波电流^[11-13]。

DSTATCOM 控制系统结构图如图 2 所示。其中,采用直接控制电源电流的 DSTATCOM,补偿电流设定值 i_s 的幅值 I_m 是由直流侧电容电压设定值与实际值之差 ΔU_c 通过自适应模糊 PI 控制器调节后

第33卷第4期

2013 年 4 月



图 2 DSTATCOM 控制系统结构图 Fig.2 Structure of DSTATCOM control system

获得的,然后将自适应模糊 PI 控制器输出 I_m分别与 系统各相电源同相位的单位正弦信号相乘作为补偿 电流的参考瞬时值 i^{*}_s,i^{*}和电源电流实际值 i_s 的差值 Δi_s 作为滞环比较的输入信号。

2 自适应模糊 PI 控制

DSTATCOM 电容电压的稳定性直接决定了 DSTATCOM 的补偿效果,因而直流侧电容电压的稳 定性就显得尤为重要,而传统采用的是普通 PI 调节来 控制电容电压的稳定,响应速度较慢,动态性能差^[14]。

自适应模糊 PI 控制如图 3 所示。其系统是以常规 PI 控制为基础,采用模糊推理思想,将误差 e 和误差变化率 e。作为模糊控制器的 2 个输入量,通过模糊控制器输出变量,利用模糊规则对 PI 参数进行实时修正,从而达到 PI 参数的最优^[15-16]。



图 3 自适应模糊 PI 控制结构

Fig.3 Structure of adaptive fuzzy PI controller

根据模糊控制原理对 2 个参数进行实时修改, 以满足不同 $e \ \pi e_c$ 对控制参数的不同要求,而使对象 有良好的动、静态性能。首先根据经验值设定 k_p^*, k_i^* 的值,其次通过模糊推理得到修正值 $\Delta k_p, \Delta k_i,$ 然后 通过经验值和修正值得到最优 $k_p \ \pi k_i$ 。

设

$$\begin{cases} k_{\rm p} = k_{\rm p}^* + \Delta k_{\rm p} \\ k_{\rm s} = k_{\rm s}^* + \Delta k_{\rm s} \end{cases}$$
(1)

根据图 3 实现了对 PI 参数的优化, PI 的控制算 式如下:

$$\Delta e(t) = e^{*}(t) - e(t)$$
(2)

$$u(t) = k_{\rm p} \Delta e(t) + k_{\rm i} \int_0^t \Delta e(t) dt$$
(3)

图 4 为自适应模糊控制仿真图。其中,K6、K7 为 式(1)中的 k_i,k_p ,为经验值确定的 PI 参数;K4、K5 为 模糊推理得到的修正值 $\Delta k_p,\Delta k_i$,从而实时修正 PI 参数;K1、K2 为 2 个输入变量的调节系数,可以根据 输入量范围的变化,直接调节 K1、K2 的大小,这样不



图 4 Simulink 自适应模糊控制仿真图

Fig.4 Simulink-based simulation of adaptive fuzzy control 需要在模糊模块根据输入变量的范围重新确定 e 和 e_c 的取值范围,提高了系统的适应性。

3 三相不平衡时 DSTATCOM

电力系统正常不平衡是由系统三相负载不对称 引起的,由此产生的不平衡电流对系统的影响很大, 而传统的瞬时对称分量变化是将任意一组不对称 的三相分量分解为3组对称的相量。对于三相不对 称性负载,根据瞬时对称分量分解,可分解为各次电 流的正序、负序和零序对称分量。针对传统方法的复 杂性,本文采用直接控制电源电流方式的 DSTATCOM 对三相三线系统在不平衡情况下进行了补偿。由于 本系统采用的是三相三线结构,在负载不平衡时,零 序电流无法通过,因此在分析的时候忽略零序电流 对系统的影响。

直接控制电源电流方式不需要检测无功电流, 因为在 DSTATCOM 进行滤波和补偿无功时,直流侧 电容和电网电流存在能量的交换。电容电压和电容 电流具有下面的动态关系:

$$u_{\rm dc}(t) = u(0) + \frac{1}{C} \int_0^t i(t) dt$$
 (4)

根据能量的平衡,直流侧电容充放电过程都是 基波电流引起的,由此可知,直流侧电容的有功电流 设为 *i*(*t*),通过自适应模糊 PI 调节后得到有功电流 值 *I*mo

$$I_{\rm m} = k_{\rm p} i(t) + k_{\rm i} \int_0^t i(t) \mathrm{d}t \tag{5}$$

系统电流和直流侧电压形成了闭环控制,这样 通过 PI 控制后可以得到较准确的有功参考电流 i^{*}_s, 按图 2 原理得到补偿无功电流参考值 i^{*}_a。

$$i_{q}^{*} = i_{s} - i_{s}^{*}$$
 (6)

4 仿真与实验

根据上述分析,对采用直接控制电源电流方式的 DSTATCOM 在 MATLAB/Simulink 环境下进行了仿 真,其中仿真系统的基本参数为:系统电源电压为 u_s = 220 V,直流侧电容 C=3300 μ F,电容电压的设定值 为 U_{Cee} =750 V,滞环比较器的环宽为1A,负载侧 R_{e} = 10 Ω , $L_{\rm dc}$ = 10 mH, $R_{\rm ab}$ = 5 Ω_{\circ}

系统在 *t*=0.05 s 时投入 DSTATCOM,图 5(a)为 投入前 A 相的电压、电流曲线,图 5(b)为投入后 A 相 的电压、电流波形。通过对比可知,采用直接控制电 源电流方式,谐波和无功补偿效果非常理想。





图 6(a)为采用普通 PI 控制的 DSTATCOM A 相 电流的过渡曲线,图 6(b)为采用自适应模糊 PI 控制 的 DSTATCOM A 相电流的过渡曲线。由曲线对比 可知,采用自适应模糊 PI 控制电流大概需要 4 个工 频周期可以达到稳定,采用 PI 控制电流大概需要 8 个工频周期才可以达到稳定。





图 7(a)为投入 DSTATCOM 前的三相电流曲线, 可明显地看出,三相存在严重的不平衡现象且含有大 量谐波;图 7(b)为投入 DSTATCOM 后的波形,通过 对比可知,采用直接控制电源电流方式的 DSTATCOM 可以使三相系统电流实现平衡,并且可以补偿无功, 滤除谐波;图 7(c)为 DSTATCOM 提供的补偿电流。

图 8(a)、(b)为投入 DSTATCOM 后 2 种控制方







式下的 A 相电流过渡过程曲线,图 8(c)为将 1.0 mH 耦合电感减小为 0.4 mH 后的三相过渡过程波形,可 见暂态响应时间明显缩短,可以控制在 1 个周期内。

由图 2 的 DSTATCOM 控制系统结构图可知,投入的一瞬间,电容电压设定值和实际值之间的差值 ΔU_c 为 0,所以经过 PI 调节后的电流 I_m 也为 0,此时 系统电流的设定值 i_s^* 也就为 0,由式(6)可以明显 看出,此时滞环比较的输入为系统实际电流 i_s 自身作



差,所以造成系统电流瞬间为0的现象,如图8(b) 0.05 s 投入起始时刻的波形所示;但是伴随着电容的 放电,PI调节后的电流 I_m逐渐增加,此时*i*_s也逐渐 增加,从而使系统电流逐渐增加,最后趋于稳定。

图 9 为直流侧电容电压的波动曲线。可知,采用 普通 PI 调节,系统稳定到额定电压值 750 V 大概需 要 0.2 s;采用自适应模糊 PI 调节,系统稳定到额定 电压值 750 V 大概需要 0.1 s,并且基本上没有超调, 电压波动不大,对比可知采用自适应模糊 PI 控制, 系统的响应速度加快。





为了验证所提控制方案的可行性,按图 1 结构原 理开发了一套针对此种控制方案的 DSTATCOM 实 验样机,对其无功补偿效果进行验证。实验装置:系 统直流侧电容 $C=3300 \mu$ F,电容电压的设定值为 $U_{Cref}=$ 120 V,负载 $L=13.8 \text{ mH}, R=5.6 \Omega$, PI 设定参数为 $k_p=$ 0.2, $k_i=5.0$,分别采用 FLUKE 434 电能质量分析仪 和 TDS3014B 示波器进行电压、电流测量,结果如图 10、图 11 所示。





图 11 直流侧电容电压测试曲线

Fig.11 Test curve of DC side capacitor voltage

由图 10(a)和(b)的对比可知该方法在实际实验 应用中也是可行的,完全满足要求。通过功率因数 补偿前后的对比可知,补偿前功率因数为 0.8,含有 较多的无功,补偿后功率因数为 0.99,补偿了无功, 并且基本没有谐波产生。

图 11 为投入 DSTATCOM 后直流侧电容电压的 过渡过程。可知,系统经过约 0.8 s 达到稳态,之后电 容电压一直比较稳定。

5 结语

针对传统 DSTATCOM 复杂的谐波和无功检测 单元,本文采用了结构简单的直接控制电源电流的 DSTATCOM,通过仿真与实验验证表明采用不检测 无功和谐波电流、单独控制电源侧电流的控制模式 同样能达到滤除谐波、补偿无功的目的,而且控制软 件硬件实现更简单;通过对传统 PI 控制和自适应模 糊 PI 控制的直流侧电容电压进行了动态对比,结果 表明采用自适应模糊 PI 控制器,系统响应速度加 快,鲁棒性强,特别是在三相不平衡的条件下,可以 较准确地对三相进行补偿,使三相达到平衡状态,并 且使系统迅速达到稳定状态。

通过实验样机实验验证和仿真分析,同时证明 采用该控制策略后,DSTATCOM 具有较好的动态和 稳态性能。

参考文献:

- [1] 连建阳,谢川,陈国柱. 三相四线级联 DSTATCOM 高性能控制新 策略[J]. 电力自动化设备,2011,31(1):55-59.
 LIAN Jianyang,XIE Chuan,CHEN Guozhu. High performance control strategy based on three-phase four-wire cascaded DSTATCOM
 [J]. Electric Power Automation Equipment,2011,31(1):55-59.
- [2] CHANG G W,SHEE T C. A novel reference compensation current strategy for shunt active power filter control[J]. IEEE Transactions on Power Delivery,2004,19(4):1751-1758.
- [3] 涂春鸣,李慧,唐杰,等. 基于直接电流控制的 DSTATCOM 装置 研制[J]. 高电压技术,2008,34(6):1173-1178.
 TU Chunming,LI Hui,TANG Jie,et al. Development of DSTAT-COM based on direct current controller[J]. High Voltage Engineering,2008,34(6):1173-1178.
- [4] 荣飞,罗安,盘宏斌,等. 改进 dq 变换法及在 STATCOM 中应用
 [J]. 电力自动化设备,2008,28(9):36-39.
 RONG Fei,LUO An,PAN Hongbin, et al. Improved dq transfor-

mation method and its application in STATCOM[J]. Electric Power Automation Equipment,2008,28(9):36-39.

[5] 刘钊,肖白露,康勇,等. 基于 D-STATCOM 的串联解耦控制[J]. 电力自动化设备,2009,29(5):78-81.

LIU Zhao,XIAO Bailu,KANG Yong,et al. Series decoupling control based on D-STATCOM[J]. Electric Power Automation Equipment,2009,29(5):78-81.

- [6] 王广柱. 有源电力滤波器谐波和无功检测的不必要性讨论(一) 理论分析和比较[J]. 电工技术学报,2007,22(1):137-141.
 WANG Guangzhu. An investigation on the unnecessary of harmonic and reactive current detection for active power filter (part I)-theoretical analysis and comparison[J]. Transactions of China Electrotechnical Society,2007,22(1):137-141.
- [7]何娜,武健,徐殿国. 有源电力滤波器直流电压的模糊控制[J]. 电 网技术,2006,30(14):45-48.

HE Na, WU Jian, XU Dianguo. Fuzzy control of DC voltage in active power filter[J]. Power System Technology, 2006, 30(14): 45-48.

[8] 鄂飞,程汉湘. 提高 DSTATCOM 工作稳定性的研究[J]. 电力自动化设备,2006,26(1):41-44.

E Fei, CHENG Hanxiang. Research on improvement of DSTAT-COM stability[J]. Electric Power Automation Equipment, 2006, 26 (1):41-44.

- [9] 谭甜源,姜齐荣,李刚,等. 基于电流跟踪控制的三电平 DSTAT-COM 装置的控制方法[J]. 电力系统自动化,2007,31(4):61-64. TAN Tianyuan,JIANG Qirong,LI Gang,et al. Industry application of three-level DSTATCOM based on direct current control strategy[J]. Automation of Electric Power Systems,2007,31(4): 61-64.
- [10] 汤赐. 配电网静止同步补偿器的非线性控制方法[J]. 电力自动化设备,2011,31(3):18-23.

TANG Ci. Nonlinear control method of DSTATCOM[J]. Electric Power Automation Equipment, 2011, 31(3):18-23.

[11] 王群,姚为正,王兆安. 低通滤波器对谐波检测电路的影响[J].
 西安交通大学学报,1999,33(4):5-8.
 WANG Qun,YAO Weizheng,WANG Zhaoan. Effect of low pass

filter on harmonics detection circuit[J]. Journal of Xi'an Jiaotong University, 1999, 33(4):5-8.

- [12] 吴振兴,邹旭东,黄清军,等. 三相电力电子负载并网变换器研究[J]. 中国电机工程学报,2010,30(24):1-7.
 WU Zhenxing,ZOU Xudong,HUANG Qingjun, et al. Research on grid connection converter of three-phase power electronic load[J]. Proceedings of the CSEE,2010,30(24):1-7.
- [13] 杨晓峰,范文宝,王晓鹏,等. 基于模块组合多电平变换器的 STATCOM及其控制[J]. 电工技术学报,2011,26(8);7-13. YANG Xiaofeng,FAN Wenbao,WANG Xiaopeng,et al. Static synchronous compensator based on modular multilevel converter based STATCOM and its control[J]. Transactions of China Electrotechnical Society,2011,26(8);7-13.
- [14] DIXON J,CONTARDO J,MORAN L. DC link fuzzy control for an active power filter, sensing the line current only[C]//28th Proc Annual IEEE Power Electronics Specialists Conference. St. Louis, USA: IEEE, 1997:1109-1114.
- [15] JAIN S K, AGRAWAL P, GUPTA H O. Fuzzy logic controlled shunt active power filter for power quality improvement [J]. IEEE Transactions on Power Electronics, 2002, 149(5):317-328.
- [16] VISWANATHAN K, SRINIVASAN D, ORUGANTI R. Design and analysis of SISO fuzzy logic controller for power electronic converters[C]//Proc IEEE International Conference Fuzzy System. [S.l.]; IEEE, 2004; 1293-1398.

作者简介:

刘 骥(1972-),男,辽宁丹东人,教授,研究方向为谐波 抑制与无功补偿、电力电子技术在电网中的应用(E-mail:liuji@ hrbust.edu.cn);

徐在德(1984-),男,山东寿光人,助理工程师,研究方向 为电网柔性交流输电技术:

高岩涛(1972-),男,黑龙江肈东人,高级工程师,研究方 向为电能质量分析与控制:

黄 玲(1975-),女,河南信阳人,博士,研究方向为模糊 控制在电网技术中的应用。

Improved compensation scheme of DSTATCOM based on single current control LIU Ji¹,XU Zaide¹,GAO Yantao²,HUANG Ling¹

(1. Harbin University of Science and Technology, Harbin 150080, China;

2. Daqing Electric Power Bureau, Daqing 163464, China)

Abstract: The improved compensation control of DSTATCOM(Distribution STATic synchronous COMpensator) based on independent source current control is presented and the voltage stability of DC side is analyzed in detail. The adaptive fuzzy PI controller is adopted for DC voltage stabilization and the setting of PI parameters is introduced. Comparison is carried out between general PI controller and adaptive fuzzy controller for stabilizing DC voltage. The simulative investigation of DSTATCOM with the proposed control strategy and the test of prototype prove its validity and feasibility, and show that, without overshoot and oscillation, the DSTATCOM system with adaptive fuzzy controller has faster response and strong robustness. **Key words**: DSTATCOM; PI parameters; fuzzy control; unbalanced load; power quality; reactive power;

compensation

64