# 考虑交直流侧协调的模块化多电平换流站直流线路保护方案

戴志辉<sup>1</sup>,朱惠君<sup>1</sup>,苏怀波<sup>1</sup>,刘雪燕<sup>1</sup>,金丽萍<sup>2</sup>,陈 曦<sup>2</sup> (1. 华北电力大学河北省分布式储能与微网重点实验室,河北 保定 071003; 2. 国网保定供电公司,河北 保定 071000)

摘要:在换流站保护中,交直流保护之间往往缺乏配合,且存在直流保护的速动性难以满足要求、故障区域难 以确定等难点。为此,根据模块化多电平换流器(MMC)闭锁前后直流二次谐波电流与交流负序电流特征, 提出了换流站交直流故障辨识方法,可有效区分交、直流故障,确定故障区域。在此基础上,提出了交、直流 侧协调配合的换流站直流保护方案。最后,结合光伏直流汇集接入系统的PSCAD/EMTDC模型,验证了交 直流故障辨识方法的可行性以及交、直流侧协调配合的直流保护方案的可靠性。结果表明,所提方法能有效 识别交、直流故障,且受过渡电阻的影响较小。

关键词:模块化多电平换流器;交直流故障识别;继电保护;保护配合;2次谐波;负序分量 中图分类号:TM 773;TM 721.1 文献标志码:A DOI:10.16081 / j.epae.201909011

## 0 引言

交直流混合系统中,为避免电力电子器件因故障而损坏,需限制故障电流并快速隔离故障,可采用具有故障隔离能力的模块化多电平换流器 MMC (Modular Multilevel Converter),或加装限流装置<sup>[1]</sup>,并由控制策略维持电网运行<sup>[2]</sup>。为减少故障对非故障线路正常运行的影响、实现系统的快速恢复,需确定故障区域并完成故障隔离<sup>[34]</sup>。

交流故障往往导致桥臂环流增大、直流电压波 动等问题,且换流站内的交流故障一般为永久性故 障,需对其进行快速识别、定位并隔离<sup>[5]</sup>。为提高换 流站内交流保护的可靠性,直流保护的范围可延伸 至换流站网侧,并与交流保护范围部分重叠<sup>[6]</sup>。传 统交流保护常利用电流特征确定故障区域,而无法 直接应用于直流保护<sup>[3,7]</sup>,且存在发生交流故障后直 流保护误动的可能<sup>[8]</sup>。

此外,现有的交、直流保护配合策略主要通过延时防止保护误动。如直流输电系统中,通常装有 100 Hz保护及低电压保护识别阀故障与交流系统扰动;与交流后备保护配合时,定值整定困难,且一般 设有几百毫秒的延时<sup>[9]</sup>。但对于直流保护,延时时 间较长时,可能存在故障特征因换流器闭锁等原因

收稿日期:2018-11-09;修回日期:2019-07-17

基金项目:国家自然科学基金资助项目(51877084);国家重 点研发计划项目(2016YFB0900203);河北省自然科学基金 资助项目(E2018502063);中央高校基本科研业务费专项资 金资助项目(2017MS096) 而消失的情况。且现有的交直流保护大多没有综合 考虑交直流故障特征以及保护方案和定值的配合, 确定故障区域的功能仍待完善<sup>[89]</sup>。

因此,本文在分析交直流故障特征的基础上,提 出了换流站交直流故障辨识方法,及不受交流故障 影响的直流保护方案,主要工作如下:

(1)分析了 MMC 换流站交、直流侧故障后, MMC闭锁前后交流负序电流与直流侧2次谐波电流 的特征,以及交、直流电压特征;

(2)结合 MMC 闭锁前后的交、直流电流特征,提 出换流站交、直流故障辨识方法;

(3)结合 MMC 闭锁前后的故障特征,及换流站 交、直流故障辨识方法,提出了新的 MMC 换流站直 流保护方案。

## 1 基于故障电流特征的 MMC 交直流故障辨 识原理

#### 1.1 MMC的等效简化模型

首先以图 1 所示的 MMC 换流站为载体说明参数关系。图中,母线  $B_{s1}$ 为换流站直流出口母线;  $B_{s2}$ 为换流站交流出口母线;  $R_{T}$ 为变压器  $T_{s}$ 接地电阻。 MMC 拓扑结构及其等效简化电路分别见附录 A 中 的图 A1(a)和(b)<sup>[10]</sup>。图中, N 为 MMC 桥臂子模块 数;  $u_{pde}$ 和  $u_{nde}$ 分别为直流系统等效电源的正极和负极电压;  $u_{s}$ ,  $u_{s}$ 分别为母线  $B_{s1}$ 的正、负极电压;  $i_{s}$ ,  $i_{s}$ 分



图1 基于MMC的交直流混合系统结构示意图

Fig.1 Topology of MMC-based AC / DC system

Project supported by the National Natural Science Foundation of China(51877084),the National Key Research and Development Pro-gram of China (2016YFB0900203), the Natural Science Foundation of Hebei Province(E2018502063) and the Fundamental Research Funds for the Central Universities (2017MS096)

别为换流站直流出口的正、负极电流; $u_{js}(j=A,B,C;$ 后同)为交流系统的j相电压; $u_{j}$ 为母线  $B_{s2}$ 的j相电 压; $i_{j}$ 为换流站交流出口的j相电流; $i_{jcu}$ 、 $i_{jcl}$ 分别为j相 的上、下桥臂电流; $R_{dc}$ 和 $L_{dc}$ 分别为从  $B_{s1}$ 到直流系统 等效电源的等效电阻和电感,含直流系统等效电源 内阻; $R_{ac}$ 和 $L_{ac}$ 分别为从  $B_{s2}$ 到交流系统间的等效电阻 和电感,含交流系统等效电源内阻抗; $R_{arm}$ 和 $L_{arm}$ 分别 为桥臂等效电阻和桥臂电感; $C_{jcu}$ 、 $C_{jcl}$ 分别为j相上、 下桥臂投入子模块的总电容; $\partial_{j}$ 相上、下桥臂投入 子模块数分别为 $N_{ju}$ 和 $N_{jl}$ ,则 $C_{jcu}$ 与子模块电容 $C_{sm}$ 满 足 $C_{jcu}=C_{sm}/N_{jl}$ 。

#### 1.2 MMC 交直流故障特征

1.2.1 故障电流特征

根据文献[11],换流站交流侧k<sub>ac</sub>次谐波与直流 侧k<sub>ac</sub>次谐波具有式(1)所示关系。

$$k_{\rm dc} = \pm \left(k_{\rm ac} - 1\right) \tag{1}$$

其中, $k_{ac}>0$ 时表示正序谐波, $k_{ac}<0$ 时表示负序谐波;±号用于修正, $(\phi_{ac}>0)$ 。

因MMC交流电气量谐波含量少,故本文只分析 交流电气量的工频特征<sup>[12]</sup>。发生交流不对称故障 后,交流侧往往产生负序分量,将k<sub>a</sub>=-1代入式(1) 得k<sub>de</sub>=2,即交流负序分量会导致直流侧出现2次谐 波。反之,若直流侧包含2次谐波,则交流侧也会出 现负序分量。若MMC未闭锁或不具有故障隔离功 能,则交直流电气量相互影响,上述关系成立。

对于MMC,当交流电压不平衡或直流电压突变时,可能导致桥臂电容电压不平衡并出现环流<sup>[13-14]</sup>。 为抑制正常运行时因桥臂环流导致的直流侧2次谐 波,一般设有环流抑制控制器 CCSC (Circulating Current Suppressing Controller)。但交、直流故障 后,桥臂环流突增且 CCSC 难以抑制该环流,则交流 侧负序电流和直流侧2次谐波电流突增<sup>[15]</sup>。可见, 桥臂电容不平衡电压是连接交流负序电流与直流2 次谐波电流的纽带。

为进一步定量反映交流侧负序电流和直流侧2 次谐波电流的大小关系,作如下分析。根据文献 [15],结合图A1(b),得到MMC交、直流侧的环流等 效电路如图2所示。其中,u<sub>p</sub>为j相桥臂电容不平衡 电压,对于交流侧而言为负序分量,对于直流侧而言 为2次谐波分量;i<sub>f(2)</sub>为j相负序电流;i<sub>p(2)</sub>和i<sub>n(2)</sub>分别 为正、负极的2次谐波电流,且满足i<sub>p(2)</sub>=i<sub>n(2)</sub>,故以i<sub>p(2)</sub> 为例分析直流2次谐波电流。

由图2可得,在桥臂不平衡电流作用下,交流负 序电流 *i*<sub>j(2)</sub>满足式(2),直流2次谐波电流 *i*<sub>p(2)</sub>满 足式(3)。

$$i_{j(2)} = \frac{u_{jb}}{2L_{ac} + L_{arm}} \exp\left(-\frac{2R_{ac} + R_{arm}}{2L_{ac} + L_{arm}}t\right)$$
(2)



Fig.2 Equivalent circuits of circulation in bridge arms of MMC

$$i_{p(2)} = -\frac{3u_{jb}}{2\left(3L_{dc} + L_{arm}\right)} \exp\left(-\frac{3R_{dc} + R_{arm}}{3L_{dc} + L_{arm}}t\right) \quad (3)$$

一般地,发生交流故障后相当于在故障点产生 1个附加电源,若为不对称故障则系统中存在负序 分量。类似地,发生直流故障后亦可视为在故障点 产生附加电源<sup>[16]</sup>,由文献[13-15]可知,若故障后桥 臂电容电压平衡难以维持,则该直流故障等效电源 含2次谐波分量。为便于叙述,交流故障等效电源 的负序分量和直流故障等效电源的2次谐波分量均 用*u*<sub>(12)</sub>表示。

由前文的分析可知,不平衡电压 $u_{\mu}$ 是在 $u_{r(2)}$ 的作用下产生的。交、直流故障后, $u_{\mu}$ 与 $u_{r(2)}$ 的关系分别如式(4)和(5)所示。

$$\frac{\mathrm{d}i_{j(2)}}{\mathrm{d}t} + \frac{2R_{\mathrm{acf}} + R_{\mathrm{arm}}}{2L_{\mathrm{acf}} + L_{\mathrm{arm}}} i_{j(2)} = \frac{2u_{\mathrm{f}(2)} + u_{j\mathrm{b}}}{2L_{\mathrm{ac}} + L_{\mathrm{arm}}} \tag{4}$$

$$\frac{\mathrm{d}i_{\mathrm{p}(2)}}{\mathrm{d}t} + \frac{3R_{\mathrm{def}} + R_{\mathrm{arm}}}{3L_{\mathrm{def}} + L_{\mathrm{arm}}} i_{\mathrm{p}(2)} = \frac{3\left(u_{\mathrm{f}(2)} - u_{jb}\right)}{2\left(3L_{\mathrm{de}} + L_{\mathrm{arm}}\right)} \tag{5}$$

其中, R<sub>act</sub>和L<sub>act</sub>分别为交流故障点到MMC交流出口 之间的电阻和电感; R<sub>det</sub>和L<sub>det</sub>分别为故障点到MMC 直流出口之间的电阻和电感。

正常运行或子模块发生故障而换流器外部无故障时,换流站母线  $B_{s1}$ 流向换流器的2次谐波电流 $i_{p(2)}$ 满足式(3),母线  $B_{s2}$ 流向换流器的负序电流 $i_{j(2)}$ 满足式(2)。若子模块发生故障后 MMC闭锁且实现交、 直流电气隔离,相当于 MMC 开路,则 $i_{j(2)}$ 和 $i_{p(2)}$ 均降为0。

换流站直流引线短路,即图1中的点 $f_1$ 发生故障时, $i_{p(2)}$ 满足式(6), $i_{j(2)}$ 仍满足式(2)。

$$i_{\rm p(2)} = -(u_{\rm f(2)}/L_{\rm dc})\exp(-R_{\rm dc}t/L_{\rm dc})$$
 (6)

MMC闭锁且完成交、直流电气隔离后, $i_{p(2)}$ 仍满 足式(6),但 $i_{j(2)}$ 降为0。

换流站交流引线短路时,即图1中的点*f*<sub>2</sub>发生 故障时,*i*<sub>(2)</sub>满足式(7),*i*<sub>(2)</sub>仍满足式(3)。

$$i_{j(2)} = -\left(u_{f(2)}/L_{ac}\right) \exp\left(-R_{ac}t/L_{ac}\right)$$
(7)

MMC闭锁且完成交、直流电气隔离后, $i_{j(2)}$ 仍满 足式(7), $但i_{p(2)}$ 降为0。

1.2.2 故障电压特征

直流极间短路后,母线 B<sub>s2</sub>上的*j*相电压*u<sub>j</sub>*降低, 类似三相短路<sup>[1]</sup>。在换流器桥臂阻抗及过渡电阻的 影响下, $u_j$ 不一定为0。发生单极接地故障后,母线 B<sub>s2</sub>的电压包含式(8)所示的直流分量 $u_{\text{Bdc}}^{[17]}$ 。

$$u_{\rm Bdc} = \frac{R_{\rm acs} \left( u_{\rm p} + u_{\rm n} \right)}{R_{\rm arm} + 2R_{\rm acs}} \tag{8}$$

其中,Raes为包含接地电阻在内的交流等效电阻。

MMC闭锁且完成交、直流电气隔离后,母线 B<sub>s2</sub> 的电压即变压器 T<sub>s</sub>阀侧开路电压。发生交流故障 后,母线 B<sub>s1</sub>上的直流正、负极电压产生式(9)所示的 共模工频分量 U<sub>p</sub>和 U<sub>n</sub><sup>[18]</sup>。

$$\begin{cases} U_{p} = \frac{Z_{dc}}{Z_{dca}} \left( \sum_{j=A,B,C} V_{jcu} + \sum_{j=A,B,C} U_{j} \right) \\ U_{n} = \frac{Z_{dc}}{Z_{dca}} \left( -\sum_{j=A,B,C} V_{jcl} + \sum_{j=A,B,C} U_{j} \right) \end{cases}$$
(9)

其中, $Z_{dc}$ 为直流侧等效阻抗; $Z_{dca}=3Z_{dc}+Z_{arm}$ , $Z_{arm}$ 为桥 臂等效阻抗; $V_{jcu}$ 和 $V_{jcl}$ 分别为上、下桥臂电容等效电 压相量; $U_i$ 为 $B_{s2}$ 上j相电压相量。

MMC闭锁且完成交、直流电气隔离后,母线 B<sub>s1</sub>的电压由直流电网决定。

## 基于直流2次谐波电流与交流负序电流的换流 站交直流故障辨识方法

由式(9)知,发生交流故障后直流电压可能包含 交流分量,增加了直流低压保护误动的概率。提高 低电压保护整定值可防止其误动,但也会降低其灵 敏度<sup>[8-9]</sup>。此外,因极间短路后三相电压降低,过渡 电阻较大时直流低电压保护可能拒动,交流低压保 护误动的可能性提高<sup>[1,19]</sup>。故通过改进电压保护防 止保护误动具有一定的局限性。结合1.2.1节的分 析可知,发生交、直流故障后,交流负序电流与直流 2次谐波电流特征差异明显。故提出基于直流2次 谐波电流和交流负序电流的换流站交直流故障辨识 方法,主要用于区分站内交流和直流故障。

设换流站直流引线上的2次谐波电流有效值为 $I_{dcM2}$ ,交流引线上的负序电流有效值为 $I_{acM2}$ ,二者之比 $K_{IM2}=I_{dcM2}/I_{acM2}$ 。

换流器外部无故障但存在桥臂环流时,如正常运行但电网电压不平衡,换流器子模块故障并旁路等情况下,流经交流母线  $B_{s2}$ 的负序电流 $i_{B(2)}$ 和直流母线  $B_{s1}$ 的2次谐波电流 $i_{B(2)}$ 分别满足式(2)、(3)。考虑到直流2次谐波电流为共模量,取 $I_{deM2}=2i_{Bp(2)}|_{t=0}$ 、 $I_{acM2}=i_{B(2)}|_{t=0}$ 、则换流器外部无故障时 $K_{IM2}$ 的最大值如式(10)所示。

$$K_{\rm IM2\,max} = \frac{3(2L_{\rm ac} + L_{\rm arm})}{3L_{\rm dc} + L_{\rm arm}}$$
(10)

换流站直流引线点 $f_1$ 发生故障后,MMC未闭锁时,因引线长度可忽略,将 $R_{def} = L_{def} = 0$ 及式(3)代人

式(5)得 $u_{jb}=u_{f(2)}$ 。将其代人式(6),得到 $i_{Bp(2)}$ 如式 (11)所示。

$$i_{\rm Bp(2)} = -(u_{jbf(2)}/L_{\rm dc})\exp(-R_{\rm dc}t/L_{\rm dc})$$
 (11)

因*i*<sub>Bj(2)</sub>仍满足式(2),故直流故障后*K*<sub>IM2</sub>的瞬时 值如式(12)所示。对比式(12)与式(10)所示的最大 值,易可知直流故障后的短暂时间内*K*<sub>IM2</sub>大于换流 器外部无故障的*K*<sub>IM2</sub>。

$$K_{\rm IM2} = \frac{4L_{\rm ac} + 2L_{\rm arm}}{L_{\rm dc}} \exp\left[\left(-\frac{R_{\rm dc}}{L_{\rm dc}} + \frac{2R_{\rm ac} + R_{\rm arm}}{2L_{\rm ac} + L_{\rm arm}}\right)t\right] \quad (12)$$

当 MMC 闭锁且实现了直流故障的隔离后,由 1.2.1 节分析可知, $i_{Bp(2)}$ 满足式(6),即 $I_{dem2}$ >0,而 $I_{aem2}$ 趋于0,故 $K_{IM2}$ 趋于∞。因此,发生直流故障时,换流 器闭锁前后的 $K_{IM2}$ 值均较大。

类似地,换流站交流引线即点 $f_2$ 发生故障后,当 MMC未闭锁时,有 $u_{j_b}=2u_{f(2)}$ ,则 $i_{B_j(2)}$ 如式(13)所示。

$$i_{\rm Bj(2)} = -[u_{\rm jb}/(2L_{\rm ac})]\exp(-R_{\rm ac}t/L_{\rm ac})$$
 (13)

因 *i*<sub>Bp(2)</sub>仍满足式(3),故发生交流故障后 *K*<sub>IM2</sub>的 瞬时值如式(14)所示。对比式(14)与式(10)的最大 值,易知发生交流故障后的短暂时间内 *K*<sub>IM2</sub>小于换 流器外部无故障时的 *K*<sub>IM2</sub>。

$$K_{\rm IM2} = \frac{6L_{\rm ac}}{3L_{\rm dc} + L_{\rm arm}} \exp\left[\left(-\frac{3R_{\rm dc} + R_{\rm arm}}{3L_{\rm dc} + L_{\rm arm}} + \frac{R_{\rm ac}}{L_{\rm ac}}\right)t\right] \quad (14)$$

当MMC完全闭锁且完成交流电流的隔离后,由 1.2.1节分析可知, $i_{B(2)}$ 满足式(7),即 $I_{aeM2}$ >0,而 $I_{deM2}$ 趋于0,故 $K_{IM2}$ 趋于0。因此,发生交流故障时,换流器闭锁前后的 $K_{IM2}$ 值均较小。

由以上分析可知,换流站交、直流故障辨识判据 分别如式(15)、(16)所示。

$$K_{\rm IM2} < K_{\rm IM2SetL} = K_{\rm kIRelL} \min \left\{ K_{\rm IM2deL}, K_{\rm IM2eL} \right\} \quad (15)$$

$$K_{\text{IM2}} > K_{\text{IM2SetH}} = K_{\text{kIRelH}} \max \left\{ K_{\text{IM2acH}}, K_{\text{IM2cH}} \right\} \quad (16)$$

其中, $K_{IM2SelL}$ 、 $K_{IM2SelH}$ 分别为交、直流故障的电流保护 判据定值,理论依据分别如式(14)、(12)所示; $K_{kIRelH}$ 和 $K_{kIRelL}$ 为可靠系数,且 $K_{kIRelH}$ >1、 $K_{kIRelL}$ <1;max {X}表示取数集X的最大值;min {X}表示取数集X的最大值;min {X}表示取数集X的最小值; $K_{IM2eH}$ 为交流故障的最大 $K_{IM2}$ ; $K_{IM2eH}$ 为换流器内部故障的最大 $K_{IM2}$ ;  $K_{IM2eL}$ 为换流器内部故障的最小 $K_{IM2}$ 。

## 2 MMC换流站直流线路保护方案

换流站交直流故障辨识方法需计算交流负序电 流有效值,故其计算速度会影响直流保护的响应速 度<sup>[20]</sup>。此外,当换流站交流侧接地阻抗较大,或站内 装有限流装置时,单相接地故障和单极接地故障的 故障电流较小甚至可能为0。此时,换流站交直流 故障辨识方法和常规交流过电流保护难以识别故 障。但因系统功率传输基本不受影响,可继续运行 一段时间,故可适当降低保护速动性要求<sup>[4]</sup>。由式 (9)可知,发生单相接地故障后直流电压产生共模工 频分量,故可用式(17)所示的直流工频电压判据辨 别单相接地与直流故障,并为单相接地故障提供后 备保护。

$$U_{\rm dcM1} > U_{\rm dcM1Set} = K_{\rm u1RelH} U_{\rm dcM1acH}$$
(17)

其中, $U_{deM1}$ 为直流电压中工频分量的有效值; $U_{deM1Set}$ 为直流电压保护判据定值,用于识别单相接地故障;  $K_{u1ReH}$ 为大于1的可靠系数; $U_{deM1aeH}$ 为除单相接地故障外,发生其他交流短路故障后直流电压工频分量的最大有效值,结合式(9)可知,若故障前的交流电压 有效值为 $U_{i01}$ ,则 $U_{deM1aeH}$ 的理论值为1.5 $Z_{de}U_{i01}/Z_{deao}$ 

综合考虑单极接地故障、极间故障、单相接地故障后的直流电压特征及速动性要求,改进传统直流低电压保护如式(18)所示。

$$\begin{cases} u_{p} < U_{dcSetL} = K_{uRel} U_{dcacL}, \ u_{n} > -U_{dcSetL} \\ u_{n} < U_{dcSetH} = K_{uRel} U_{dcnol}, \ u_{n} > -U_{dcSetH} \end{cases}$$
(18)

其中, $U_{dcsetl}$ 和 $U_{dcsetl}$ 分别为电压高、低定值; $K_{uRel}$ 为小于1的可靠系数; $U_{dcael}$ 为发生交流故障后的最低直流电压,即发生单相接地短路故障后的最低直流电压,由式(9)知,其理论值比额定电压小 $3Z_{de}U_{j01} / Z_{dca}$ ; $U_{denol}$ 为正常运行允许的最低电压,一般取额定电压的95%。

综上所述,考虑交直流保护协调配合的换流站 保护流程如附录 B 中的图 B1 所示。其中,交流电 压、电流取母线 B<sub>s2</sub>上的电压  $u_{B_{1}}$ 及 B<sub>s2</sub>流向 MMC 的电 流 $i_{B_{1}}$ ,直流电压取母线 B<sub>s1</sub>上的正极电压  $u_{B_{p}}$ 和负极电 压 $u_{B_{n}}$ ,直流电流取从母线 B<sub>s1</sub>流向 MMC 的电流正极 电流 $i_{B_{p}}$ 、负极电流 $i_{B_{n}}$ 。

(1)若式(18)的低定值判据成立,则直流保护动 作并确定故障极。由于低定值判据躲过了交流故障 引起的最低直流电压值,可直接用于直流故障极判 断,如图B1(a)所示。

(2)如图 B1(b)所示,若式(18)的高定值判据在 正、负极均成立,则为极间故障,直流保护动作。若 仅一极低电压高定值判据成立,结合式(9),可能是 由于交流故障后直流电压出现交流分量所致<sup>[18]</sup>,则 需进一步结合式(15)、(16)判断是否为直流故障(如 图 B1(c)所示):若式(15)所示的交流故障判据成 立,则为交流故障、直流保护不动作,并结合交流保 护判据或式(17)所示的直流工频电压保护判据确定 故障类型;若式(16)所示的直流故障判据成立,直流 保护动作。

此外,为防止正常运行时因交流负序电流有效 值 *I*<sub>acM2</sub>趋于0导致*K*<sub>IM2</sub>趋于∞而使式(16)成立,换流 站交直流故障辨识方法可能误动,设式(19)所示的 电流突变判据为启动判据,并分别取*I*<sub>deM2</sub>和*I*<sub>acM2</sub>为测 量值与正常运行均值 I<sub>dcM2noM</sub>和 I<sub>acM2noM</sub>中的最大值。

$$\begin{cases} \left| \Delta I_{deM2} \right| > I_{deM2Set} = K_{i2Rel} \left| \Delta I_{deM2noM} \right| \\ \left| \Delta I_{aeM2} \right| > I_{aeM2Set} = K_{i2Rel} \left| \Delta I_{aeM2noM} \right| \end{cases}$$
(19)

其中, $\Delta$ 表示变化量; $I_{deM2Set}$ 为直流2次谐波电流启动 判据定值; $K_{i2Ret}$ 为略大于1的可靠系数; $\Delta I_{deM2neM}$ 为正 常运行时直流2次谐波电流变化量均值; $I_{deM2Set}$ 为交 流负序电流启动判据定值; $\Delta I_{acM2neM}$ 为正常运行时交 流负序电流变化量均值,可取0.01 p.u.。设正常运 行时直流2次谐波电流与交流负序电流有效值之比 为 $K_{IM2no}$ ,如式(10)所示,则 $I_{deM2neM}$ 的值为0.01 $K_{IM2no}$ 。 为提高保护可靠性,所有判据均需连续成立2次。

## 3 保护方案的验证

#### 3.1 换流站交直流故障辨识方法验证

为验证该方法的有效性,在PSCAD / EMTDC中 搭建图 3 所示的光伏直流汇集接入系统模型。图 中, $B_1$ 为光伏电站母线, $B_2$ 为换流站直流母线, $B_3$ 为 换流站交流母线; $T_y$ 为变压器; $L_y$ 为直流线路;保护 采样频率为 10 kHz,光伏输出额定功率为 5 MW;为 限制单相短路电流,变压器 $T_y$ 经 120  $\Omega$ 电阻接地;系 统参数见附录C中的表C1。



在图3所示的交直流混合系统仿真模型中,设 仿真1s发生故障,故障后若桥臂过流,则延时2ms 后MMC闭锁<sup>[20]</sup>。以换流站直流引线上点k<sub>1</sub>发生正极 接地故障、极间短路故障,及交流引线上点k<sub>2</sub>发生A相 接地故障和三相短路故障为例,故障前后MMC交、 直流侧电流波形分别如附录D中的图D1、D2所示。

根据交、直流电流特征,以点k<sub>1</sub>故障为例的区内 直流故障,k<sub>2</sub>点故障为例的区内交流故障,及上桥臂 半桥子模块故障为例的子模块故障前后计算得到的 电流比K<sub>IM2</sub>变化如图4所示。图4(a)中,PF表示直 流正极金属性接地短路;PNF表示极间金属性短路; PFR表示含有过渡电阻的直流正极接地故障;PNFR 表示过渡电阻为50Ω的极间故障;图4(b)中,AF表 示交流A相接地短路;BCF表示BC两相相间短路; BCGF为BC两相接地短路;ABCF表示三相短路;图 4(c)中,AF表示换流器A相桥臂子模块故障;BCF 表示换流器B、C相桥臂子模块故障,ABCF表示换流 器三相桥臂均有子模块故障。



结合1.2节的分析可知,发生直流故障后瞬间桥 臂电容电压不平衡,K<sub>IM2</sub>上升且最大值大于式(10)所 示的换流器外部无故障时的最大值,如图4(a)所示。 发生单极故障后极间电压不变,故子模块电容电压 恢复至故障前的值并恢复平衡,则K<sub>IM2</sub>下降。发生 极间短路故障后极间电压下降,子模块电容放电并 逐渐恢复电容电压平衡,K<sub>IM2</sub>下降。若MMC闭锁且 完成交、直流电气隔离,则交流负序电流I<sub>aeM2</sub>突降为 0,K<sub>IM2</sub>上升后下降。

交流故障后瞬间,桥臂电容电压不平衡,K<sub>IM2</sub>下降且最小值小于正常运行的值,如图4(b)所示。若MMC闭锁,则直流电流 I<sub>deM2</sub>降为0,K<sub>IM2</sub>维持在较低值。若MMC不闭锁,则交直流之间存在通路,K<sub>IM2</sub>跟随交流电流 I<sub>acM2</sub>和直流电流 I<sub>deM2</sub>变化,且最大值小于式(10)。

将表C1中的数据代入式(12)和(14)可得:发生 正极直接接地故障后K<sub>IM2</sub>=31.47e<sup>-2.81</sup>(故障初始时刻 t=0;发生正极经 50 Ω 过渡电阻接地故障后, $K_{IM2}=$ 31.47e<sup>-1.55</sup>;发生交流 A 相直接接地故障后的 $K_{IM2}=$ 0.918e<sup>-0.56</sup>,发生 A 相经 50 Ω 过渡电阻接地故障后的  $K_{IM2}=0.918e^{-0.23t}$ ,2种故障后的仿真波形与计算结果 如图 5(a)、(b)所示。由图可见,发生正极接地故障 时 $K_{IM2}$ 的计算值接近仿真结果的最大值,发生 A 相接 地故障后计算得到的 $K_{IM2}$ 接近仿真结果的最小值; 无论是计算结果还是仿真结果,发生直流单极接地 故障时的 $K_{IM2}$ 均明显大于发生交流单相接地故障时 的 $K_{IM2}$ ,与 1.3节结论一致。



计算结果与仿真结果存在差异的原因在于:计 算过程忽略了MMC电流内环控制对故障电流的调 节作用及换流器内部储能元件(模块电容、桥臂电感 等)对故障暂态的影响,且其波形较为平滑;而仿真 过程中由于两者的作用,故障电流存在一定波动。 但在故障发生2ms后,仿真波形与计算波形已较接 近,可用于交直流故障的识别。

综上,通过式(15)、(16)所示的换流站交直流保 护判据区分交、直流短路是可行的。

#### 3.2 换流站交直流配合保护方案验证

根据1.3节、2.1节相关分析,结合表C1参数,可 得换流站保护方案中的整定值如表1所示。

按图 B1 所示流程,在 MATLAB 中实现换流站 交、直流保护方案,并结合图 3 所示系统的 PSCAD 模 型验证该方案。结果表明,换流站内 k<sub>1</sub>处发生金属 性直流故障及过渡电阻为 50 Ω 的直流故障时,保护

Table 1 Theoretical and actual set values of protection 保护定值 整定值 可靠系数 整定值 可靠系数 保护定值 4.20×10<sup>-4</sup> kA 1.05 0.95 4 03  $I_{dcM2Set}$  $K_{\rm IM2SetL}$ 1.05 7.59×10<sup>-5</sup> kA 0.95 2.95 kV  $I_{\rm acM2Set}$  $U_{\text{dcSetL}}$  $U_{dcM1Set}$ 1.05 5.96 kV  $U_{\text{dcSetH}}$ 0.95 27.2 kV  $K_{\rm IM2SetH}$ 1.05 18.96

表1 保护定值

可正确识别为直流故障并确定故障极;换流站内k<sub>2</sub> 处发生金属性直流故障及过渡电阻为50Ω的交流 故障时,保护可正确识别为交流故障;换流站子模块 故障时,交、直流保护正确不动作。表2给出了k<sub>1</sub>和 k<sub>2</sub>处发生故障后的保护判据成立时间。

表 2 换流站内发生交直流故障后保护判据成立时间 Table 2 Times when protections are established after AC and DC faults in converter station

故障 位置	过渡 电阻 / Ω	故障 类型	判据成立 时间 / ms	故障 位置	过渡 电阻 / Ω	故障 类型	判据成立 时间 / ms
$k_1$	0	PF	0.2	$k_1$	50	PFR	2.7
		PNF	0.2			PNFR	0.2
$k_2$	0	AF	5.2	$k_2$	50	AF	6.4
		BCF	1.9			BCF	2.7
		BCGF	1.7			BCGF	2.7
		ABCF	2.4			ABCF	2.7

表2中,极间短路后0.2 ms,正、负极电压均满足 低压判据,保护识别为极间短路故障。发生单极故 障及单相故障后,MMC均不闭锁。若为金属性单极 短路故障,故障后0.2 ms故障极低压低定值判据成 立,保护识别为正极故障。若为非金属性单极故障, 故障极低电压低定值判据不成立,高定值判据于故 障后0.2 ms成立,交直流辨识方法于2.7 ms判断为 直流故障,此时保护识别为单极故障。若为单相故 障,则直流低电压高定值判据在某一极成立,低定值 判据不成立,因交直流辨识方法判断为交流故障,故 直流保护正确不动作。

## 4 结论

现有的交直流混合系统保护方案往往缺少交直 流保护的配合,影响了保护的可靠性。为此,本文在 分析交直流故障电流特征的基础上,提出了交直流 侧协调配合的换流站直流线路保护,并得到以下 结论。

(1)发生交、直流故障后,交流负序电流与直流2次谐波电流突增且相互影响。

(2)发生直流故障后,直流2次谐波电流与交流 负序电流有效值之比突增,高于交流故障及子模块 故障后的电流比。

(3)发生交流故障后,电流比突降,低于直流故障及子模块故障后的电流比。

(4)基于直流2次谐波电流与交流负序电流特征的换流站交直流故障辨识方法可较为准确地识别

站内交流单相接地故障和直流单极接地故障,且过 渡电阻基本只影响保护速度,对其可靠性影响较小。 因为联合了交流量,极间短路故障的识别速度无法 满足要求,可采用低电压保护高定值判据进行判别。

附录见本刊网络版(http://www.epae.cn)。

## 参考文献:

- [1] 李斌,李晔,何佳伟.基于模块化多电平换流器的直流系统故 障处理方案[J].中国电机工程学报,2016,36(7):1944-1950.
   LI Bin,LI Ye,HE Jiawei. DC fault handling scheme for the MMC-based DC system[J]. Proceedings of the CSEE,2016,36 (7):1944-1950.
- [2]司志磊,陆翌,韩坤,等.基于桥臂阻尼阀组的模块化多电平换 流器故障快速清除与系统恢复技术[J].电力自动化设备, 2018,38(4):60-67,74.
   SI Zhilei,LU Yi,HAN Kun, et al. Fast fault clearance and system recovery technology of MMC based on bridge-arm

anping valve groups [J]. Electric Power Automation Equipment, 2018, 38(4):60-67, 74.
[3] 李斌,何佳伟,冯亚东,等. 多端柔性直流电网保护关键技术

[J]. 电力系统自动化,2016,40(21):2-12. LI Bin, HE Jiawei, FENG Yadong, et al. Key techniques for protection of multi-terminal flexible DC grid [J]. Automation of Electric Systems,2016,40(21):2-12.

- [4]郑涛,吴丹,宋洁莹.基于MMC 的统一潮流控制器交流侧故 障特性及保护方案[J].电网技术,2015,39(12):3570-3577.
   ZHENG Tao, WU Dan, SONG Jieying. The AC side fault characteristics and protection scheme of the unified power flow controller based on MMC[J]. Power System Technology, 2015,39(12):3570-3577.
- [5] 孙晓云,高鑫,同向前.考虑故障阀臂封锁条件下的 VSC-HVDC 换流器故障诊断算法[J]. 电力自动化设备,2018,38 (10):121-126.
  SUN Xiaoyun,GAO Xin,TONG Xiangqian. Fault diagnosis algorithm for converter of VSC-HVDC system with failed valve arm blocking[J]. Electric Power Automation Equipment,2018, 38(10):121-126.
- [6] 蒲莹, 厉璇, 马玉龙, 等. 网侧分层接入 500 kV / 1000 kV 交流 电网的特高压直流系统控制保护方案[J]. 电网技术, 2016, 40 (10): 3081-3087.
  PU Ying, LI Xuan, MA Yulong, et al. Control and protection system scheme on UHVDC with hierarchical connection to

system scheme on UHVDC with hierarchical connection to 500 kV / 1000 kV AC systems[J]. Power System Technology, 2016,40(10):3081-3087.

- [7] 戴志辉,葛红波,陈冰研,等. 柔性中压直流配电网线路保护方案[J]. 电力系统自动化,2017,41(17):78-86.
   DAI Zhihui,GE Hongbo,CHEN Bingyan,et al. Line protection schemes for flexible medium voltage DC distribution networks
   [J]. Automation of Electric Power Systems,2017,41(17):78-86.
- [8]张海强,林圣,刘磊,等.基于直流差动保护动作的送端换流器 接地故障定位方案[J].电网技术,2018,42(8):2382-2390.
   ZHANG Haiqiang,LIN Sheng,LIU Lei, et al. Grounding fault location scheme of HVDC rectifier based on the action of DC differential protection[J]. Power System Technology,2018, 2018,42(8):2382-2390.
- [9] 成敬周,徐政,张静. 交流系统横向故障对 HVDC 100 Hz保护 影响及特性分析[J]. 电网技术,2011,35(9):223-228.
   CHENG Jingzhou,XU Zheng,ZHANG Jing. Influence of transverse faults in HVAC power system on HVDC 100 Hz protection of HVDC transmission system and analysis on its characteristics[J]. Power System Technology,2011,35(9):223-228.

- [10] 和敬涵,黄威博,李海英,等.FBMMC 直流故障穿越机理及故障清除策略[J].电力自动化设备,2017,37(10):1-7.
  HE Jinghan, HUANG Weibo, LI Haiying, et al. FBMMC DC fault ride-through mechanism and fault clearing strategy [J]. Electric Power Automation Equipment,2017,37(10):1-7.
- [11] 徐政. 交直流电力系统动态行为分析[M]. 北京:机械工业出版社,2004:76-87.
- [12] LESNICAR A, MARQUARDT R. An innovative modular multilevel converter topology suitable for a wide power range [C] //2003 IEEE Bologna Power Tech Conference Proceedings. Bologna, Italy: IEEE, 2003:1-6.
- [13] LI J,KONSTANTINOU G,WICKRAMASINGHE H R,et al. Impact of circulating current control in capacitor voltage ripples of modular multilevel converters under grid imbalances [J]. IEEE Transactions on Power Delivery,2018,33(3):1257-1267.
- [14] LU M, HU J, ZENG R, et al. Imbalance mechanism and balanced control of capacitor voltage for a hybrid modular multilevel converter[J]. IEEE Transactions on Power Electronics, 2018, 33(7):5686-5696.
- [15] SHI X, WANG Z, LIU B, et al. Steady-state modeling of modular multilevel converter under unbalanced grid conditions [J]. IEEE Transactions on Power Electronics, 2015, 32(9):7306-7324.
- [16] 索南加乐,张健康,焦在滨,等.交直流混联电网交流系统故障 特征分析[J].高电压技术,2010,36(6):1461-1467.
   SUONAN Jiale,ZHANG Jiankang,JIAO Zaibin, et al. AC fault characteristic analysis of AC-DC hybrid transmission grid[J]. High Voltage Engineering,2010,36(6):1461-1467.
- [17] 赵成勇,李探,俞露杰,等. MMC-HVDC 直流单极接地故障分 析与换流站故障恢复策略[J]. 中国电机工程学报,2014,34 (21):3518-3526.

ZHAO Chengyong, LI Tan, YU Lujie, et al. DC pole-to-ground fault characteristic analysis and converter fault recovery strate-

gy of MMC-HVDC[J]. Proceedings of the CSEE, 2014, 34(21): 3518-3526.

- [18] 戴志辉,朱惠君,严思齐,等. 钳位双子模块型模块化多电平换 流器交流侧故障对直流侧的影响分析[J]. 中国电机工程学 报,2018,38(12):3568-3577.
  DAI Zhihui,ZHU Huijun,YAN Siqi,et al. Influence of clamp double submodule-modular multilevel converter AC-side faults on DC-side quantities[J]. Proceedings of the CSEE,2018,38 (12):3568-3577.
- [19] 戴志辉,葛红波,严思齐,等.柔性直流配电网接地方式对故障特性的影响分析[J].电网技术,2017,41(7):2353-2362.
   DAI Zhihui, GE Hongbo, YAN Siqi, et al. Effects of grounding mode on fault characteristics in flexible DC distribution system[J]. Power System Technology,2017,41(7):2353-2362.
- [20] 和敬涵,周琳,罗国敏,等.基于单端电气量的多端柔性直流配电系统暂态保护[J].电力自动化设备,2017,37(8):158-165.
   HE Jinghan,ZHOU Lin,LUO Guomin, et al. Transient protection based on single-end electrical signals for multi-terminal flexible DC distribution system [J]. Electric Power Automation Equipment,2017,37(8):158-165.

#### 作者简介:



戴志辉(1980—), 男, 宁夏固原人, 副 教授, 博士, 主要研究方向为电力系统保护 与控制(**E-mail**: zhdai@ncepu.edu.cn);

朱惠君(1994—),女,安徽合肥人,硕 士研究生,研究方向为电力系统保护与 控制;

戴志辉 苏怀波(1993—),男,山东聊城人,硕 士研究生,研究方向为电力系统保护与控制。

## DC line protection scheme for modular multilevel converter station considering coordination of AC and DC sides

DAI Zhihui<sup>1</sup>, ZHU Huijun<sup>1</sup>, SU Huaibo<sup>1</sup>, LIU Xueyan<sup>1</sup>, JIN Liping<sup>2</sup>, CHEN Xi<sup>2</sup>

(1. Hebei Key Laboratory of Distributed Energy Storage and Microgrid,

North China Electric Power University, Baoding 071003, China;

2. State Grid Baoding Power Supply Company, Baoding 071000, China)

Abstract: In the protection of converter station, the coordination between AC and DC protections has not been fully addressed, and the tripping speed of DC protection is not quick enough and the fault area is difficult to be identified accurately. Therefore, an approach for discriminating AC and DC faults near MMC (Modular Multilevel Converter) station is proposed based on characteristics of DC-side second harmonic current and AC-side negative-sequence current before and after the blocking of MMC, which can effectively distinguish AC faults from DC ones and determine the fault area. On this basis, a DC protection scheme for MMC station considering the coordination between AC and DC side protections is proposed. Finally, the feasibility of the AC / DC fault discrimination approach and the reliability of the DC protection scheme considering the coordination between AC and DC side protections are verified by the PSCAD / EMTDC model of a photovoltaic grid-connected system. Results demonstrate that the proposed approach can discriminate AC and DC faults while being slightly affected by the transition resistance.

**Key words**: modular multilevel converter; identification of AC and DC fault; relay protection; protection coordination; second harmonic; negative-sequence component

附录 A



(1)式(2)、(3)的推导过程如下。

由错误!未找到引用源。得,在桥臂不平衡电流作用下,交流负序电流 i<sub>j(2)</sub>满足式 (A1), i<sub>p(2)</sub>满足式 (A2)。

$$\frac{\mathrm{d}i_{j(2)}}{\mathrm{d}t} + \frac{2R_{\mathrm{ac}} + R_{\mathrm{arm}}}{2L_{\mathrm{ac}} + L_{\mathrm{arm}}} i_{j(2)} = \frac{u_{j\mathrm{b}}}{2L_{\mathrm{ac}} + L_{\mathrm{arm}}} \tag{A1}$$

$$\frac{\mathrm{d}i_{p(2)}}{\mathrm{d}t} + \frac{3R_{\mathrm{dc}} + R_{\mathrm{arm}}}{3L_{\mathrm{dc}} + L_{\mathrm{arm}}}i_{p(2)} = -\frac{3u_{jb}}{2(3L_{\mathrm{dc}} + L_{\mathrm{arm}})} \tag{A2}$$

分别解式 (A1)、(A2) 得式 (2)、(3)。

(2) 式(6) 的推导过程如下。

当换流站直流引线短路时,即图 A1 (a)中的点  $f_1$ 发生故障,则  $i_{p(2)}$ 满足式 (A3)。

$$L_{\rm dc} \, u_{\rm p(2)} / \, u + \kappa_{\rm dc} \, l_{\rm p(2)} = - \, u_{\rm f(2)} \tag{A3}$$

解式(III)得式(6)。

(3) 式(7) 的推导过程如下。

当换流站交流引线短路时,即**错误!未找到引用源。**A(a)中的点 f<sub>2</sub>发生故障,则 i<sub>j(2)</sub>满 足式(A4)。

$$L_{\rm ac} \, \mathrm{d}i_{j(2)} / \mathrm{d}t + R_{\rm ac} i_{j(2)} = -u_{\rm f(2)} \tag{A4}$$

解式(A4)得式(7)。

附录 B



## 附录 C

设备	参数	参数值		
	等效电源电压/kV	35		
交流系统	等效电源电阻/Ω	2.94		
	等效电源电感/mH	150		
	额定容量/(MV・A)	5		
受压器 T <sub>Y</sub>	漏抗	0.05 p.u.		
	拓扑结构	混合型 MMC		
	各桥臂全桥子模块个数	32		
14	各桥臂半桥子模块个数	32		
换流器	子模块电容/µ F	1260		
	桥臂电感/mH	160		
	限流电感/mH	100		
	电阻/ (Ω·km <sup>-1</sup> )	0.4		
线路 L <sub>Y</sub>	电感/(mH・km <sup>-1</sup> )	1.41		
	等效电源电压/kV	±30		
光伏电站	等效电源内阳/Ω	36		

表 C1 光伏直流接入系统参数 Table C1 Parameters of grid-connection system of PV station





